

Curriculum vitae



Informații personale

Nume / Prenume **KLOETZER, Marius**

Adresă **IASI, ROMANIA**

Telefon(oane)

Mobil: **0770 912 457**

Fax

E-mail(uri)

marius_kloetzer@yahoo.com; kmarius@ac.tuiasi.ro

Naționalitate **Romana**

Data nașterii ***** 1978**

Sex **Masculin**

Experiența profesională

Perioada 2016 – prezent (martie 2020)

Funcția sau postul ocupat Profesor; prodecan activitate de cercetare

Activități și responsabilități principale Susținerea normei didactice (cursuri; aplicații; examene; conducere lucrări licență; cercetare științifică), conform statelor de funcții; atribuții administrative.

Numele și adresa angajatorului UNIVERSITATEA TEHNICĂ GHEORGHE ASACHI DIN IAȘI

Tipul activității sau sectorul de activitate ÎNVAȚĂMÂNT / EDUCAȚIE

Perioada octombrie 2012 – februarie 2016

Funcția sau postul ocupat Conferențiar

Activități și responsabilități principale Susținerea normei didactice (cursuri; aplicații; examene; conducere lucrări licență; cercetare științifică), conform statelor de funcții.

Numele și adresa angajatorului UNIVERSITATEA TEHNICĂ GHEORGHE ASACHI DIN IAȘI

Tipul activității sau sectorul de activitate ÎNVAȚĂMÂNT / EDUCAȚIE

Perioada august 2010 – iulie 2012

Funcția sau postul ocupat Cercetător postdoctoral

Activități și responsabilități principale Execuția proiectului de cercetare, participare la conferințe internaționale și la alte dezbateri legate de tematica proiectului, modernizarea bazei materiale

Numele și adresa angajatorului UNIVERSITATEA TEHNICĂ GHEORGHE ASACHI DIN IAȘI

Tipul activității sau sectorul de activitate CERCETARE / ÎNVĂȚĂMÂNT

Perioada 2009 – 2010, iulie 2012 – septembrie 2012

Funcția sau postul ocupat Șef lucrări

Activități și responsabilități principale Susținerea normei didactice (cursuri; aplicații; examene; conducere lucrări licență; cercetare științifică), conform statelor de funcții.

Numele și adresa angajatorului UNIVERSITATEA TEHNICĂ GHEORGHE ASACHI DIN IAȘI

Tipul activității sau sectorul de activitate ÎNVAȚĂMÂNT / EDUCAȚIE

Perioada	2004 – 2009
Funcția sau postul ocupat	Asistent universitar
Activități și responsabilități principale	Susținerea normei didactice (cursuri; aplicații; examene; conducere lucrări licență; cercetare științifică), conform statelor de funcții.
Numele și adresa angajatorului	UNIVERSITATEA TEHNICĂ GHEORGHE ASACHI DIN IASI
Tipul activității sau sectorul de activitate	ÎNVAȚĂMÂNT / EDUCAȚIE
Perioada	2005 – 2008
Funcția sau postul ocupat	Cercetător, asistent universitar
Activități și responsabilități principale	Cercetare, ore de aplicații.
Numele și adresa angajatorului	BOSTON UNIVERSITY, MA. USA
Tipul activității sau sectorul de activitate	CERCETARE / ÎNVAȚĂMÂNT
Perioada	2004 – 2005
Funcția sau postul ocupat	Cercetător, asistent universitar
Activități și responsabilități principale	Cercetare, ore de aplicații.
Numele și adresa angajatorului	DREXEL UNIVERSITY, PHILADELPHIA, PA, USA
Tipul activității sau sectorul de activitate	CERCETARE / ÎNVAȚĂMÂNT
Perioada	2002 – 2004
Funcția sau postul ocupat	Preparator universitar
Activități și responsabilități principale	Susținerea normei didactice (cursuri; aplicații; examene; conducere lucrări licență; cercetare științifică), conform statelor de funcții.
Numele și adresa angajatorului	UNIVERSITATEA TEHNICĂ GHEORGHE ASACHI DIN IASI
Tipul activității sau sectorul de activitate	ÎNVAȚĂMÂNT / EDUCAȚIE

Educație și formare

Perioada	2004 – 2008
Diploma obținută	DOCTOR
Competente profesionale dobândite	Perfecționare prin studii doctorale în domeniul <i>Systems engineering</i>
Numele și tipul instituției de învățământ / furnizorului de formare	BOSTON UNIVERSITY, MA, USA (2005-2008) și DREXEL UNIVERSITY, PHILADELPHIA, PA, USA (2004-2005)
Perioada	2002 – 2003
Diploma obținută	MASTER
Competente profesionale dobândite	Perfecționare prin studii masterale la Facultatea de Automatică și Calculatoare, specializarea <i>Aplicații ale arhitecturilor de calcul avansate</i>
Numele și tipul instituției de învățământ / furnizorului de formare	UNIVERSITATEA TEHNICĂ GHEORGHE ASACHI DIN IASI
Perioada	1997 – 2002
Calificarea / diploma obținută	INGINER
Disciplinele principale studiate / competente profesionale dobândite	Disciplinele caracteristice studiilor de licență la Facultatea de Automatică și Calculatoare, specializarea <i>Calculatoare</i> , profil <i>Știința sistemelor și a calculatoarelor</i>
Numele și tipul instituției de învățământ / furnizorului de formare	UNIVERSITATEA TEHNICĂ GHEORGHE ASACHI DIN IASI



Aptitudini și competențe personale

Limba maternă ROMÂNĂ

Limbi străine cunoscute

Autoevaluare

Nivel european (*)

Limba ENGLEZĂ

Limba FRANCEZĂ

Înțelegere				Vorbire				Scriere	
Ascultare		Citire		Participare la conversație		Discurs oral		Exprimare scrisă	
C2	Utilizator experimentat	C2	Utilizator experimentat	C1	Utilizator experimentat	C2	Utilizator experimentat	C1	Utilizator experimentat
A2	Utilizator elementar	A2	Utilizator elementar	A1	Utilizator elementar	A1	Utilizator elementar	A1	Utilizator elementar

Permis de conducere Permis categoria B

Informații suplimentare

Experiență didactică și științifică:

- activități didactice de predare și de laborator: Teoria sistemelor (licența, CTI), Introducere în automatică (licență IS), Proiect integrator (master)
- inițierea laboratorului de roboți mobili LoRIS (Laboratory of Robotics and Intelligent Systems) în cadrul Facultății de Automatică și Calculatoare din Iași
- lucrare de diplomă finalizată la Universitatea din Ghent, Belgia, 2002
- teză de doctorat susținută la Universitatea din Boston, USA, 2008
- stagiul de cercetare la Universitatea din Zaragoza, Spania, 2012
- grant de cercetare câștigat la Universitatea din Zaragoza, Spania, 2014
- director a două proiecte de cercetare UEFISCDI (2010-2012, respectiv 2018-2020)
- membru în comitete de program la conferința ETFA (2014, 2016)
- Work-in-Progress co-chair la conferința ETFA 2019
- președinte comitet organizare la conferința ICTSCC 2017
- recenzor pt. multiple reviste (de ex. IEEE Transactions on Robotics, IEEE Transactions on Automatic Control, IEEE Robotics & Automation Magazine, Robotics and Autonomous Systems)

Domenii științifice abordate și competențe:

- Sisteme cu evenimente discrete și abstracții finite
- Planificarea roboților mobili pe baza specificațiilor de nivel înalt
- Programare Matlab



Publicații științifice selecționate:

- C. Mahulea, M. Kloetzer and R. Gonzalez, "Path Planning of Cooperative Mobile Robots Using Discrete Event Models", Wiley-IEEE Press, IEEE Press Series on Systems Science and Engineering, series editor Mengchu Zhou, ISBN: 9781119486329, 2020.
- M. Kloetzer and C. Mahulea, "Path planning for robotic teams based on LTL specifications and Petri net models", *Discrete Event Dynamic Systems*, vol. 30 (1), pp. 55–79, 2020.
- C. Mahulea and M. Kloetzer, "Robot Planning based on Boolean Specifications using Petri Net Models," *IEEE Transactions on Automatic Control*, 63(7): 2218-2225, July 2018.
- M. Kloetzer and C. Mahulea, LTL-based Planning in Environments with Probabilistic Observations. *IEEE Transactions on Automation Science and Engineering*, vol. 12 (4), pp. 1407-1420, 2015.
- M. Kloetzer, C. Mahulea and J.M. Colom, *Petri net approach for deadlock and collision avoidance in robot planning*, 18th IEEE International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation (ETFA), Cagliari, Italy, 2013.
- N. Ghita, M. Kloetzer, *Trajectory Planning for a Car-Like Robot by Environment Abstraction*. *Robotics and Autonomous Systems*, vol. 60 (4), pp. 609–619, 2012.
- D. Panescu, M. Kloetzer, A. Burlacu and C. Pascal, *Artificial Intelligence based Solutions for Cooperative Mobile Robots*, *Journal of Control Engineering and Applied Informatics*, vol. 14 (1), pp. 74-82, 2012.
- M. Kloetzer, X.C. Ding, and C. Belta, *Multi-robot deployment from LTL specifications with reduced communication*, 50th IEEE Conference on Decision and Control (CDC), pp. 4867 - 4872, Orlando, USA, 2011.
- M. Kloetzer, C. Mahulea, and O. Pastravanu, *A Probabilistic Abstraction Approach for Planning and Controlling Mobile Robots*. 16th IEEE Conference on Emerging Technologies & Factory Automation (ETFA), Toulouse, France, 2011.
- M. Kloetzer and C. Belta, *Automatic Deployment of Distributed Teams of Robots From Temporal Logic Motion Specifications*, *IEEE Transactions on Robotics*, vol. 26 (1), pp. 48-61, 2010.
- M. Kloetzer, C. Mahulea, C. Belta, and M. Silva, *An Automated Framework for Formal Verification of Timed Continuous Petri Nets*, *IEEE Transactions on Industrial Informatics*, vol. 6 (3), pp. 460-471, 2010.
- M. Kloetzer and C. Belta, *A Fully Automated Framework for Control of Linear Systems From Temporal Logic Specifications*, *IEEE Transactions on Automatic Control*, vol. 53 (1), pp. 287-297, 2008.
- L.C.G.J.M. Habets, M. Kloetzer and C. Belta, *Control of rectangular multi-affine hybrid systems*. 45th IEEE Conference on Decision and Control (CDC), pp. 2619-2624, San Diego, CA, USA, 2006.
- M. Kloetzer and C. Belta, *A framework for automatic deployment of robots in 2D and 3D environments*. *IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS)*, pp. 953-958, Beijing, China, 2006.

martie 2020

